

Servo Decoder (Mini)



Introduction

This Accessory Decoder is designed to control 2 servomotors with ability to change its position and speed.

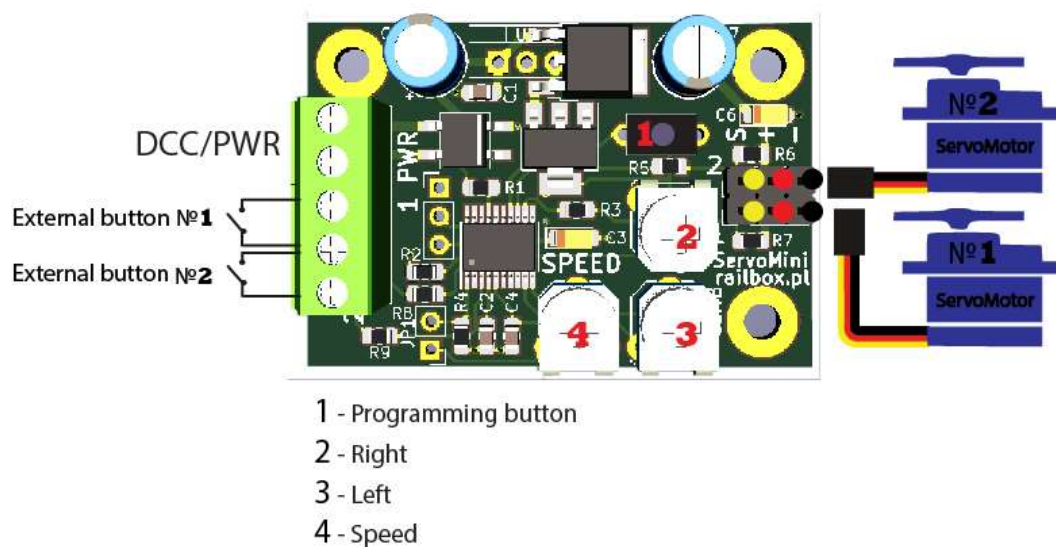
Features:

- **2 independent servomotor outputs.**
- **2 manual inputs.** The external button could be connected to it to control a servo position manually
- **3 potentiometers.** Allows configuring of the left and right positions on the servomotors and changing its speed.
- **DCC input.**

Electrical specification

- **DCC Input: AC/DC 7-18V, min 1A**
- **Servo outputs: 5V, max 1A**

Connection





Manual configuration of servomotors (left/right positions and speed)

- To configure Servomotor №1 just rotate the configuration potentiometers to set right/left/speed options.
- Configuring Servomotor №2 should be done while holding a programming button



Configuring module DCC address

To configure module DCC address User should repeat the following steps:

- Press and hold the programming button
- Send from the Command station accessory command with required address three times: on/off/on. After that module should start performing the base address action.
- Release the programming button.

List of available actions:

- Base address: servo 1 on/off
- Base address +1: servo 2 on/off

Programming

CV can be updated using Paged Mode, Direct Mode or on the main track (PoM).

Main configuration table:

CV	Value	Default value	Description
33	0..255	100	Prędkość wyjście 1 (100 – pełny obrót 1s, 50 – pełny obrót – 0,5s)
34	0..255	100	Prędkość wyjście 2
35	0..255	100	Prędkość wyjście 3
36	0..255	100	Prędkość wyjście 4
37	128..255	255	Maksymalna pozycja wyjście 1
38	128..255	255	Maksymalna pozycja wyjście 2
39	128..255	255	Maksymalna pozycja wyjście 3
40	128..255	255	Maksymalna pozycja wyjście 4
41	0..127	0	Minimalna pozycja wyjście 1
42	0..127	0	Minimalna pozycja wyjście 2
43	0..127	0	Minimalna pozycja wyjście 3
44	0..127	0	Minimalna pozycja wyjście 4
45	0..1	0	Inwersja wyjścia 1. 0 – bez inwersji, 1 - inwersja
46	0..1	0	Inwersja wyjścia 2. 0 – bez inwersji, 1 - inwersja